

cette connexion permet un mouvement latéral des ressorts lorsque ceux-ci sont aplatis par des secousses brusques ou des chocs communiqués par les roues de locomotion.

M.S. 116 Mécanisme de Direction à Vis sans fin et à Pignon

L'essieu I des roues de locomotion avant est fixé à une bande courbée de 7 trous 2 boulonnée à une roue barillet 3. Cette dernière est fixée à un arbre vertical 4, qui porte également un pignon de 12 m/m 6. Lorsque la roue de direction fonctionne, l'arbre 4 tourne grâce à la vis sans fin 5 engrénant avec le pignon 6, ce qui permet de changer la position des roues de locomotion comme on le désire.

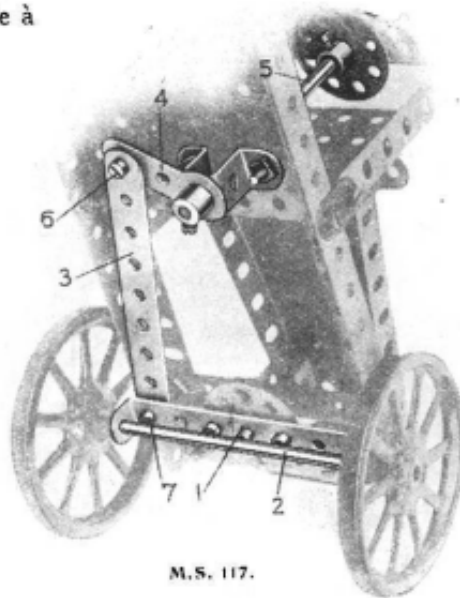
Ce mécanisme est très utile pour la construction de petits modèles d'automobiles, trucks, etc. Les roues de locomotion ne peuvent pas dévier de leur position primitive, à moins que la roue de direction tourne.

M.S. 117.

Mécanisme de Direction

L'essieu 2 est supporté par une bande courbée I boulonnée à une roue barillet, comme dans le M. S. 116; il se balance autour de son pivot au moyen d'une bande de connexion 3. Cette dernière pivote au point 7 sur la bande I au moyen d'écrous et boulons (voir M. S. 262) et à l'autre extrémité 6 sur une manivelle 4 fixée à l'arbre de direction 5.

Des bandes courbées constituent des supports prolongés



M.S. 117.

supportée par une petite tringle 11 fixée dans des supports convenables à l'avant du tracteur. La bande 10 constitue un support pour l'essieu 12 des roues de locomotion avant. Des rondelles métalliques doivent être placées sur les boulons entre la roue dentée 9 et la bande 10, afin d'assurer le jeu de la chaîne 8.

On peut employer différentes méthodes de construction. Par exemple, on peut placer dans une position horizontale la tringle 6 sur laquelle est enroulée une petite longueur de chaîne de sorte que lorsqu'une extrémité est soulevée à l'intérieur, l'autre est abaissée à l'extérieur. Les deux extrémités de la chaîne sont fixées à celles de la bande courbée 10.

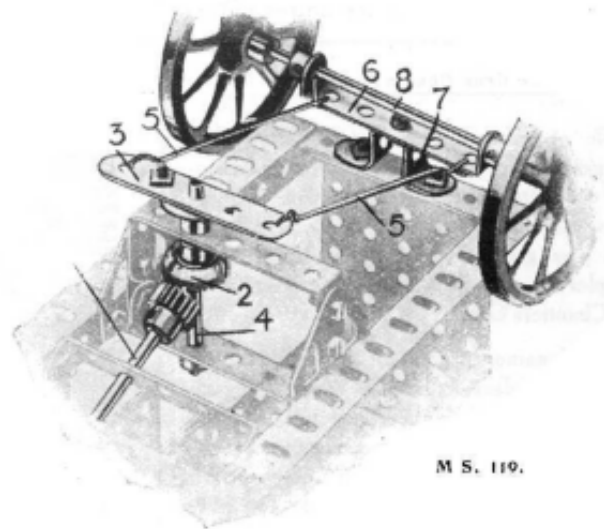
M.S. 119.

Mécanisme de Direction

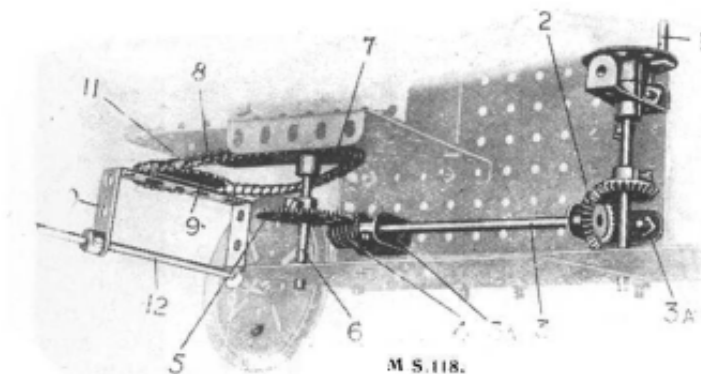
La méthode adoptée pour guider les roues de locomotion dans ce modèle est la suivante: l'arbre de direction I actionne, par l'intermédiaire d'une roue de champ 2, la bande croisée 3 laquelle est boulonnée à une manivelle fixée à la tringle verticale 4. Des cordes 5 vont des extrémités de cette bande croisée à celles d'une bande courbée 6 pivotant au moyen d'écrous et boulons (M. S. 262) sur la bande courbée 7 et portant l'essieu 8 des

roues de locomotion.

On doit noter que l'arbre de direction I est monté à angle obtus sur la tringle 4.



M.S. 119.



M.S. 118.

pour la colonne de direction et la petite tringle autour de laquelle pivotent la roue barillet et la bande courbée I.

M.S. 118.

Mécanisme de Direction pour Tracteur

Ce type de mécanisme de direction convient particulièrement aux modèles de tracteurs, etc. La roue à main I fait tourner au moyen d'engrenages coniques 2 un arbre horizontal 3 fixé par des équerres de 25 m/m x 25 m/m. L'arbre 3 porte une vis sans fin 4 engrénant avec une roue de 57 dents 5 montée sur une tringle verticale 6. La roue dentée de 38 m/m 7 fixée à cette tringle engrène par l'intermédiaire d'une chaîne Galle 8, avec une roue dentée analogue 9, boulonnée à la bande courbée 10 et

La description que nous venons de donner des mécanismes de direction facilitera considérablement à nos lecteurs la construction de notre modèle de châssis automobile.

Notre Nouveau Manuel Standard Meccano

est mis en vente

PRIX : Frs 10 ; FRANCO : Frs 11.50